

线性代数-5

主讲：吴利苏

wulisu@sdust.edu.cn

2024 年 9 月 8 日

本次课内容

1. 矩阵的定义

2. 特殊矩阵

3. 矩阵的应用

4. 矩阵的运算

矩阵

定义 (矩阵 Matrix)

由 $m \times n$ 个数 a_{ij} , ($i = 1, \dots, m; j = 1, \dots, n$), 排成的 m 行 n 列的数表称为 m 行 n 列的矩阵, 简称 $m \times n$ 矩阵, 表示为

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \text{ 或 } \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

通常可记为大写字母的 A 、 $A_{m \times n}$ 、 (a_{ij}) 、 $(a_{ij})_{m \times n}$.

矩阵

定义 (矩阵 Matrix)

由 $m \times n$ 个数 a_{ij} , ($i = 1, \dots, m; j = 1, \dots, n$), 排成的 m 行 n 列的数表称为 m 行 n 列的矩阵, 简称 $m \times n$ 矩阵, 表示为

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \text{ 或 } \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

通常可记为大写字母的 A 、 $A_{m \times n}$ 、 (a_{ij}) 、 $(a_{ij})_{m \times n}$.

- 元素为实数的矩阵称为实矩阵; 元素为复数的矩阵称为复矩阵;
元素为 0, 1 的矩阵称为 0-1 矩阵.

理解矩阵——4 个视角

- 一个矩阵 $(m \times n)$ 可以被视为 1 个矩阵, mn 个数, n 个列和 m 个行.

$$\begin{bmatrix} \text{gray block} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{green vertical vector} \\ \text{green vertical vector} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{red horizontal vector} \\ \text{red horizontal vector} \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix}$$

1个矩阵

6个数

2个3维列向量

3个2维行向量

图: 从四个角度理解矩阵

特殊矩阵

- 方阵.

$m = n$, 即行数和列数都为 n 的矩阵, 称为 n 阶方阵. 此时可记为 A_n .

$$A_3 = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

特殊矩阵

- 方阵.

$m = n$, 即行数和列数都为 n 的矩阵, 称为 n 阶方阵. 此时可记为 A_n .

$$A_3 = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

- 行矩阵 (行向量).

$m = 1$, 即只有一行的矩阵,

$$A = (a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n)$$

称为行矩阵, 也称为行向量. 为避免混淆, 行矩阵也记为

$$A = (a_1, a_2, \cdots, a_n).$$

- 列矩阵（列向量）.

$n = 1$, 即只有一列的矩阵,

$$A = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_m \end{pmatrix}$$

称为列矩阵, 也称为列向量.

- 列矩阵 (列向量) .

$n = 1$, 即只有一列的矩阵,

$$A = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_m \end{pmatrix}$$

称为列矩阵, 也称为列向量.

- 零矩阵.

$$O = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$a_{ij} = 0, \forall i, j$, 元素全为零的矩阵. 记为 O .

- 上(下)三角矩阵.

$a_{ij} = 0, i > j$, 即主对角线下方元素全为零的方阵, 称为上三角矩阵. 换句话说, 非零元只可能出现在主对角线上方.

$$A_{\text{上}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & a_{nn} \end{pmatrix}$$

- 上(下)三角矩阵.

$a_{ij} = 0, i > j$, 即主对角线下方元素全为零的方阵, 称为上三角矩阵. 换句话说, 非零元只可能出现在主对角线上方.

$$A_{\text{上}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2n} \\ \ddots & & \vdots \\ & & & a_{nn} \end{pmatrix} \quad A_{\text{下}} = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} & a_{22} \\ \vdots & \vdots & \ddots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$a_{ij} = 0, i < j$, 即主对角线上方元素全为零的方阵, 称为下三角矩阵. 换句话说, 非零元只可能出现在主对角线下方.

- 对角矩阵.

$a_{ij} = 0, i \neq j$, 即除对角线外的元素全为零的方阵, 称为对角矩阵.

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

对角阵可简记为 $\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$.

- 对角矩阵.

$a_{ij} = 0, i \neq j$, 即除对角线外的元素全为零的方阵, 称为对角矩阵.

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

对角阵可简记为 $\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$.

- 单位矩阵.

$$E = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

即对角元全为 1 的对角阵, 称为单位阵. 记为 E_n 或 E .

- 对称矩阵.

$a_{ij} = a_{ji}, \forall i, j$, 即沿着对角线对称元素相等的方阵, 称为对称阵.

$$A_{\text{对称}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

- 对称矩阵.

$a_{ij} = a_{ji}, \forall i, j$, 即沿着对角线对称元素相等的方阵, 称为对称阵.

$$A_{\text{对称}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

- 反对称矩阵.

$a_{ij} = -a_{ji}, \forall i, j$, 即沿着对角线对称元素互为相反数的方阵, 称为反对称阵.

$$A_{\text{反对称}} = \begin{pmatrix} 0 & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ -a_{12} & 0 & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_{1n} & -a_{2n} & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

矩阵的应用-矩阵和线性方程组

例 (线性方程组的矩阵表示)

m 个方程 n 个未知量的线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \cdots \cdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases} \quad (1)$$

矩阵表示

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}.$$

令

$$A = (a_{ij}), \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$B = (A \quad \beta) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

则线性方程组 (1) 的矩阵表示可写为 $AX = \beta$.

令

$$A = (a_{ij}), \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$B = (A \quad \beta) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

则线性方程组 (1) 的矩阵表示可写为 $AX = \beta$.

- A 称为线性方程组的系数矩阵;

令

$$A = (a_{ij}), \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$B = (A \quad \beta) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

则线性方程组 (1) 的矩阵表示可写为 $AX = \beta$.

- A 称为线性方程组的系数矩阵;
- B 称为线性方程组的增广矩阵;

令

$$A = (a_{ij}), \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$B = (A \quad \beta) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

则线性方程组 (1) 的矩阵表示可写为 $AX = \beta$.

- A 称为线性方程组的系数矩阵;
- B 称为线性方程组的增广矩阵;
- X 和 β 分别称为线性方程组的未知量矩阵和常数项矩阵.

矩阵的应用-矩阵和线性变换

例 (线性变换和矩阵)

给定一个 n 维向量 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$, 取线性变换如下,

$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n \\ \dots \\ y_n = a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n. \end{cases} \quad (2)$$

则得到 n 维向量 $Y = (y_1, y_2, \dots, y_n)^T$. 矩阵 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 表示上面线性变换, 则有

$$Y = AX.$$

矩阵的应用-矩阵和线性变换

例 (线性变换和矩阵)

给定一个 n 维向量 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$, 取线性变换如下,

$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n \\ \dots \\ y_n = a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n. \end{cases} \quad (2)$$

则得到 n 维向量 $Y = (y_1, y_2, \dots, y_n)^T$. 矩阵 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 表示上面线性变换, 则有

$$Y = AX.$$

- 线性变换和 n 阶方阵一一对应.

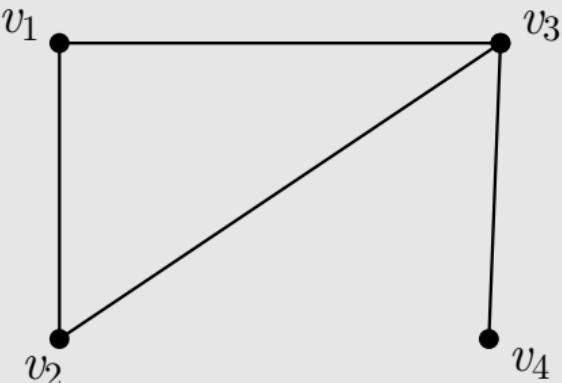
矩阵的应用-矩阵和图

例 (图的关联矩阵)

- 图 (Graph).

$$a_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{点 } v_i, v_j \text{ 之间有边,} \\ 0, & \text{点 } v_i, v_j \text{ 之间无边.} \end{cases}$$

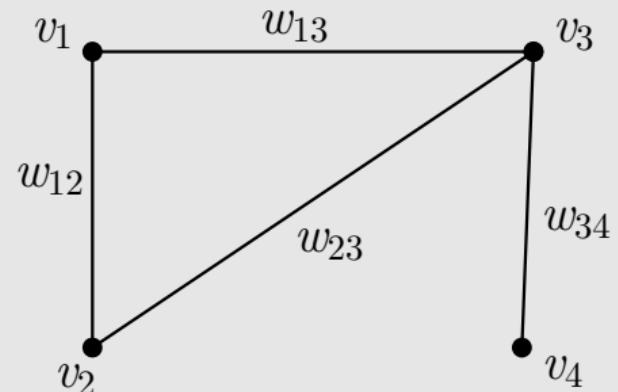
$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$



例 (图的矩阵表示)

- 加权图 (Weighted Graph).

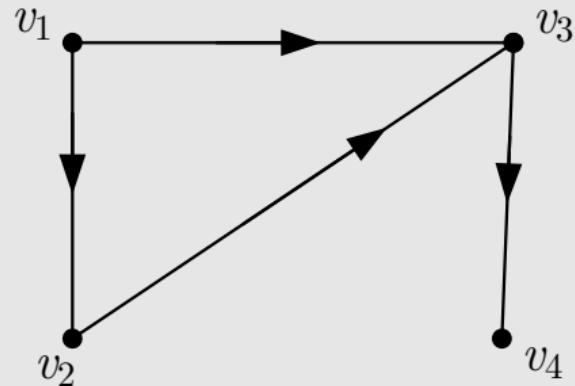
$$\begin{pmatrix} 0 & w_{12} & w_{13} & 0 \\ w_{12} & 0 & w_{23} & 0 \\ w_{13} & w_{23} & 0 & w_{34} \\ 0 & 0 & w_{34} & 0 \end{pmatrix}$$



例 (图的矩阵表示)

- 有向图 (Direct Graph).

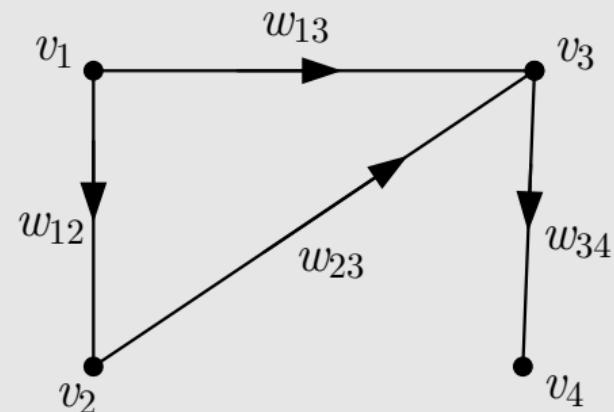
$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



例 (图的矩阵表示)

- 有向加权图 (Direct Weighted Graph).

$$\begin{pmatrix} 0 & w_{12} & w_{13} & 0 \\ 0 & 0 & w_{23} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & w_{34} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



矩阵的应用-矩阵和数字图像

例 (数字图像的存储和处理)

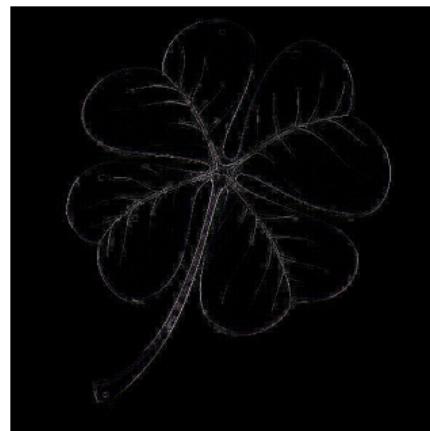
- 数字图像在计算机等电子设备中都是以矩阵的形式存储和显示的.
 - 比如, 一张 1600×1000 像素的图像在计算机中就是一个 1600×1000 的矩阵.
 - 二值图像的矩阵的 a_{ij} 取值为 0 和 1;
 - 灰度图像的矩阵的 a_{ij} 取值为 $0 - 255$ (即一字节 8 位二进制数的范围);
 - 彩色图像的矩阵的 a_{ij} 取值为一个三维向量 (R, G, B) .
- 对图像的处理和编辑就是对矩阵的处理.
 - 算法思想一般是: 用一个低阶方阵(称为模板或者算子)去改变图像矩阵的每一个像素值.

- 不同方向的二阶 Laplace 检测算子：

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -4\Delta & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -4\Delta & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -8\Delta & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$



图：边缘提取

矩阵的运算

- $A = B$
- $A + B$
- $\lambda \cdot A$
- AB
- $A^k & f(A)$
- A^T
- $|A|$
- A^*
- $\text{tr}(A)$

矩阵的相等

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

- 如果 $m = m'$, $n = n'$, 则称 A 和 B 是同型矩阵.

矩阵的相等

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

- 如果 $m = m'$, $n = n'$, 则称 A 和 B 是同型矩阵.
- 对于同型矩阵 A, B ,

$$A = B \Leftrightarrow a_{ij} = b_{ij}, \forall i, j$$

矩阵的相等

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

- 如果 $m = m'$, $n = n'$, 则称 A 和 B 是同型矩阵.
- 对于同型矩阵 A, B ,

$$A = B \Leftrightarrow a_{ij} = b_{ij}, \forall i, j$$

- 例:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

矩阵的加法

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

矩阵的加法

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

- 若 A, B 同型, 则

$$A + B \stackrel{\Delta}{=} (a_{ij} + b_{ij})_{m \times n}$$

矩阵的加法

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

- 若 A, B 同型, 则

$$A + B \stackrel{\Delta}{=} (a_{ij} + b_{ij})_{m \times n}$$

- 性质:

- 交换律: $A + B = B + A$
- 结合律: $(A + B) + C = A + (B + C)$

矩阵的加法

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

- 若 A, B 同型, 则

$$A + B \stackrel{\Delta}{=} (a_{ij} + b_{ij})_{m \times n}$$

- 性质:

- 交换律: $A + B = B + A$
- 结合律: $(A + B) + C = A + (B + C)$

- 负矩阵:

$$-A \stackrel{\Delta}{=} (-a_{ij})$$

矩阵的加法

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

- 若 A, B 同型, 则

$$A + B \stackrel{\Delta}{=} (a_{ij} + b_{ij})_{m \times n}$$

- 性质:

- 交换律: $A + B = B + A$
- 结合律: $(A + B) + C = A + (B + C)$

- 负矩阵:

$$-A \stackrel{\Delta}{=} (-a_{ij})$$

- 矩阵减法: A, B 同型

$$A - B \stackrel{\Delta}{=} A + (-B) = (a_{ij} - b_{ij})$$

矩阵的数乘

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$.

矩阵的数乘

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$.



$$\lambda A \triangleq (\lambda a_{ij})_{m \times n}$$

矩阵的数乘

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$.

$$\lambda A \triangleq (\lambda a_{ij})_{m \times n}$$

- 性质：

- 结合律: $(\lambda\mu)A = \lambda(\mu A)$
- 矩阵对数的分配律: $(\lambda + \mu)A = \lambda A + \mu A$
- 数对矩阵的分配律: $\lambda(A + B) = \lambda A + \lambda B$

矩阵的乘法

- 行向量乘同维数列向量定义为这两个向量的点积/内积.

$$(a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \cdots + a_n b_n = \sum_{k=1}^n a_k b_k$$

矩阵的乘法

- 行向量乘同维数列向量定义为这两个向量的点积/内积.

$$(a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \cdots + a_n b_n = \sum_{k=1}^n a_k b_k$$

-

$$\begin{pmatrix} \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cdots & b_{1j} & \cdots \\ \cdots & b_{2j} & \cdots \\ \vdots & & \vdots \\ \cdots & b_{nj} & \cdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cdots & \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} & \cdots \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix}$$

矩阵的乘法

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

矩阵的乘法

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

- 如果 $n = m'$, 则

$$AB \stackrel{\Delta}{=} (c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{in}b_{nj})_{m \times n'}$$

c_{ij} 为 A 的第 i 行与 B 的第 j 列的内积.

矩阵的乘法

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m' \times n'}$.

- 如果 $n = m'$, 则

$$AB \stackrel{\Delta}{=} (c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{in}b_{nj})_{m \times n'}$$

c_{ij} 为 A 的第 i 行与 B 的第 j 列的内积.

- 性质:

- 不满足交换律: AB 和 BA 可能不相等.
- 结合律: $(AB)C = A(BC)$
- 数乘和矩阵乘法可交换: $\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$
- 分配律: $A(B+C) = AB+AC$, $(B+C)A = BA+CA$
- $E\mathbf{A}=\mathbf{A}E=\mathbf{A}$**

- 行向量乘同阶列向量是一个数

$$\begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \cdots + a_n b_n = \sum_{k=1}^n a_k b_k$$

- 行向量乘同阶列向量是一个数

$$(a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \cdots + a_n b_n = \sum_{k=1}^n a_k b_k$$

- 列向量乘同阶行向量是一个任意两行（列）成比例的方阵.

$$\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} (a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n) = \begin{pmatrix} b_1 a_1 & b_1 a_2 & \cdots & b_1 a_n \\ b_2 a_1 & b_2 a_2 & \cdots & b_2 a_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_n a_1 & b_n a_2 & \cdots & b_n a_n \end{pmatrix}$$

- 行向量乘同阶列向量是一个数

$$(a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \cdots + a_n b_n = \sum_{k=1}^n a_k b_k$$

- 列向量乘同阶行向量是一个任意两行（列）成比例的方阵.

$$\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} (a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n) = \begin{pmatrix} b_1 a_1 & b_1 a_2 & \cdots & b_1 a_n \\ b_2 a_1 & b_2 a_2 & \cdots & b_2 a_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_n a_1 & b_n a_2 & \cdots & b_n a_n \end{pmatrix}$$

- AB 和 BA 可能不同型 (i.e. 不相等).

矩阵乘法不满足交换律

例

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix}$$

求 AB 和 BA .

解：

矩阵乘法不满足交换律

例

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix}$$

求 AB 和 BA .

解：

$$AB = \begin{pmatrix} -16 & -32 \\ 8 & 16 \end{pmatrix} \quad BA = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

□

矩阵乘法不满足交换律

例

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix}$$

求 AB 和 BA .

解：

$$AB = \begin{pmatrix} -16 & -32 \\ 8 & 16 \end{pmatrix} \quad BA = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

□

- AB 和 BA 同型当且仅当 A 和 B 是同阶方阵，但即使同型也可能不相等。

矩阵乘法不满足交换律

例

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix}$$

求 AB 和 BA .

解：

$$AB = \begin{pmatrix} -16 & -32 \\ 8 & 16 \end{pmatrix} \quad BA = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

□

- AB 和 BA 同型当且仅当 A 和 B 是同阶方阵, 但即使同型也可能不相等.
- 特别地, 对两个 n 阶方阵 A, B , 若 $AB = BA$, 则称方阵 A 和 B 是可交换的.

矩阵的幂次

- 设 A 为 n 阶方阵，定义矩阵的幂

$$A^k = A \cdot A \cdots A \quad (k \text{ 个 } A)$$

矩阵的幂次

- 设 A 为 n 阶方阵，定义矩阵的幂

$$A^k = A \cdot A \cdots A \quad (k \text{ 个 } A)$$

- $A^{k+l} = A^k A^l, \quad (A^k)^l = A^{kl}$

矩阵的幂次

- 设 A 为 n 阶方阵，定义矩阵的幂

$$A^k = A \cdot A \cdots A \quad (k \text{ 个 } A)$$

- $A^{k+l} = A^k A^l, \quad (A^k)^l = A^{kl}$
- $\text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)^k = \text{diag}(\lambda_1^k, \dots, \lambda_n^k)$

矩阵的幂次

- 设 A 为 n 阶方阵，定义矩阵的幂

$$A^k = A \cdot A \cdots A \quad (k \text{ 个 } A)$$

- $A^{k+l} = A^k A^l, \quad (A^k)^l = A^{kl}$
- $\text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)^k = \text{diag}(\lambda_1^k, \dots, \lambda_n^k)$

例

$$A = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \end{pmatrix} \quad \lambda = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix},$$

证明 $A^k = \lambda^{k-1} A$.

矩阵多项式

- 矩阵多项式：将一元多项式

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_1 x + a_0$$

的 x 换为方阵 A ,

$$f(A) = a_n A^n + a_{n-1} A^{n-1} + \cdots + a_1 A + a_0 E.$$

注：规定 $A^0 = E$.

矩阵多项式

- 矩阵多项式：将一元多项式

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_1 x + a_0$$

的 x 换为方阵 A ,

$$f(A) = a_n A^n + a_{n-1} A^{n-1} + \cdots + a_1 A + a_0 E.$$

注：规定 $A^0 = E$.

- $(AB)^k = A^k B^k$,
- $(A \pm B)^2 = A^2 \pm 2AB + B^2$,
- $(A + B)(A - B) = A^2 - B^2$,

矩阵多项式

- 矩阵多项式：将一元多项式

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_1 x + a_0$$

的 x 换为方阵 A ,

$$f(A) = a_n A^n + a_{n-1} A^{n-1} + \cdots + a_1 A + a_0 E.$$

注：规定 $A^0 = E$.

- 只有 A, B 可交换时，下面等式才成立。

- $(AB)^k = A^k B^k$,
- $(A \pm B)^2 = A^2 \pm 2AB + B^2$,
- $(A + B)(A - B) = A^2 - B^2$,

矩阵多项式

- 矩阵多项式：将一元多项式

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_1 x + a_0$$

的 x 换为方阵 A ,

$$f(A) = a_n A^n + a_{n-1} A^{n-1} + \cdots + a_1 A + a_0 E.$$

注：规定 $A^0 = E$.

- 只有 A, B 可交换时，下面等式才成立。

- $(AB)^k = A^k B^k$,
- $(A \pm B)^2 = A^2 \pm 2AB + B^2$,
- $(A + B)(A - B) = A^2 - B^2$,

- 矩阵 A 的任意两个矩阵多项式是可交换的，

$$f(A)g(A) = g(A)f(A).$$

矩阵的转置

- 令 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 定义 A 的转置

$$A^T \triangleq (a_{ji})_{n \times m}$$

- 性质：

- $(A^T)^T = A$
- $(A + B)^T = A^T + B^T$
- $(\lambda A)^T = \lambda A^T$
- $(AB)^T = B^T A^T$

例

计算 $(AB)^T$, 其中

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 7 & -1 \\ 4 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

转置和对称矩阵

- A 为对称阵 $\Leftrightarrow A^T = A.$
- A 为反对称阵 $\Leftrightarrow A^T = -A.$

例

设 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$, $X^T X = 1$,

$$H = E - 2XX^T.$$

证明 H 为对称阵, 且 $HH^T = E$.

证明:

方阵的行列式

- A 为 n 阶方阵，则可以给出 A 的行列式，记为 $\det A$ 或 $|A|$.
- 性质：
 - $|A^T| = |A|$
 - $|\lambda A| = \lambda^n |A|$
 - $|AB| = |A| \cdot |B|$
 - $|A + B| \neq |A| + |B|$

方阵的迹

- A 为 n 阶方阵, A 的迹 $\text{tr}A$ 定义为

$$\text{tr}A = a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn}.$$

- 性质:

- $\text{tr}A^T = \text{tr}A$
- $\text{tr}(\lambda A) = \lambda \cdot \text{tr}A$
- $\text{tr}(A + B) = \text{tr}A + \text{tr}B$

方阵的伴随矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

- A 的伴随矩阵 A^* 定义为：

$$A^* = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

其中 A_{ij} 为 a_{ij} 的代数余子式.

- 注意: A^* 中的 A_{ij} 的指标有个转置!!!

方阵的伴随

例求

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

的伴随矩阵

性质

$$AA^* = A^*A = |A|E$$

小结

- $A = B$
- $A + B$
- $\lambda \cdot A$
- AB
- $A^k & f(A)$
- A^T
- $|A|$
- A^*
- $\text{tr} A$

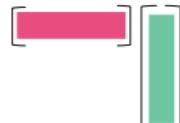
作业

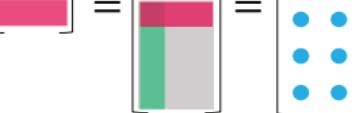
- Page52-Page53. 1-(5)、2、5、6-(2)、7-(2).

附录

The Art of Linear Algebra

向量乘以向量——2个视角

v1  =  = ● 点积 (数)

v2  =  =  秩 1 矩阵

点积 ($\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$) 是一个数, 用矩阵的语言
可以表示为 $\mathbf{a}^T \mathbf{b}$.

$\mathbf{a}\mathbf{b}^T$ 是一个矩阵 ($\mathbf{a}\mathbf{b}^T = A$). 如果 a, b 都
不为 0, 则结果 A 是秩为 1 的矩阵.

$$[1 \quad 2 \quad 3] \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = x_1 + 2x_2 + 3x_3$$

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} [x \quad y] = \begin{bmatrix} x & y \\ 2x & 2y \\ 3x & 3y \end{bmatrix}$$

图: 向量乘以向量 - (v1), (v2)

矩阵乘以向量——2个视角

- 一个矩阵乘以一个向量将产生三个点积组成的向量 (**Mv1**) 和一种 A 的列向量的线性组合.

Mv1

$$\begin{bmatrix} \text{red} \\ \text{red} \\ \text{red} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{green} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{red} \cdot \text{green} \\ \text{red} \cdot \text{green} \\ \text{red} \cdot \text{green} \end{bmatrix}$$

Mv2

$$\begin{bmatrix} \text{green} \\ \text{green} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{blue} \\ \vdots \end{bmatrix} = \bullet \begin{bmatrix} \text{green} \end{bmatrix} + \bullet \begin{bmatrix} \text{green} \end{bmatrix}$$

A 的行向量乘以向量 x 得到的 Ax ,
是以点积为元素的列向量.

乘积 Ax 是 A 的列向量的线性组合.

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (x_1 + 2x_2) \\ (3x_1 + 4x_2) \\ (5x_1 + 6x_2) \end{bmatrix}$$

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = x_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 6 \end{bmatrix}$$

图: 矩阵乘以向量- (Mv1), (Mv2)

向量乘以矩阵——2个视角

vM1

$$[\textcolor{red}{\boxed{\quad}}] \begin{bmatrix} \textcolor{green}{\boxed{\quad}} \\ \textcolor{green}{\boxed{\quad}} \end{bmatrix} = [\textcolor{teal}{\boxed{+}} \textcolor{teal}{\boxed{+}}]$$

行向量 \mathbf{y} 乘以 A 的列向量得到的
 $\mathbf{y}A$ 是以点积为元素的行向量.

$$\mathbf{y}A = [y_1 \ y_2 \ y_3] \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} = [(y_1 + 3y_2 + 5y_3) \ (2y_1 + 4y_2 + 6y_3)]$$

vM2

$$[\bullet \bullet \bullet] \begin{bmatrix} \textcolor{red}{\boxed{\quad}} \\ \textcolor{red}{\boxed{\quad}} \\ \textcolor{red}{\boxed{\quad}} \end{bmatrix} = \bullet \cdot [\textcolor{red}{\boxed{\quad}}] + \bullet \cdot [\textcolor{red}{\boxed{\quad}}] + \bullet \cdot [\textcolor{red}{\boxed{\quad}}]$$

乘积 $\mathbf{y}A$ 是 A 的行向量的线性
组合.

$$\mathbf{y}A = [y_1 \ y_2 \ y_3] \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} = y_1[1 \ 2] + y_2[3 \ 4] + y_3[5 \ 6]$$

图: 向量乘以矩阵 - (vM1), (vM2)

矩阵乘以矩阵——4个视角

MM₁

$$\begin{bmatrix} \text{MM} \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{red} \\ \text{red} \\ \text{red} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{green} & \text{green} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{red} & \text{red} \\ \text{red} & \text{red} \end{bmatrix}$$

每个元素为行向量和列向量的点积.

MM₂

$$\begin{bmatrix} \text{MM} \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{gray} & \text{gray} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{green} & \text{green} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{gray} & \text{green} \\ \text{gray} & \text{green} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{gray} & \text{gray} \\ \text{green} & \text{green} \end{bmatrix}$$

$A\mathbf{x}$ 和 $A\mathbf{y}$ 是 A 的列向量的线性组合.

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (x_1+2x_2) & (y_1+2y_2) \\ (3x_1+4x_2) & (3y_1+4y_2) \\ (5x_1+6x_2) & (5y_1+6y_2) \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{bmatrix} = A[\mathbf{x} \quad \mathbf{y}] = [A\mathbf{x} \quad A\mathbf{y}]$$

MM₃

$$\begin{bmatrix} \text{MM} \\ 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{red} \\ \text{red} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{gray} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{red} & \text{gray} \\ \text{red} & \text{gray} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{red} \\ \text{red} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \text{gray} \\ \text{gray} \end{bmatrix}$$

乘积矩阵的每一行是第一个矩阵行的线性组合.

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_1^* \\ \mathbf{a}_2^* \\ \mathbf{a}_3^* \end{bmatrix} X = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_1^* X \\ \mathbf{a}_2^* X \\ \mathbf{a}_3^* X \end{bmatrix}$$

MM₄

$$\begin{bmatrix} \text{MM} \\ 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{green} \\ \text{green} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{red} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{red} \\ \text{green} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \text{green} \\ \text{red} \end{bmatrix}$$

乘积矩阵 AB 是秩为 1 矩阵的和.

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix} = [\mathbf{a}_1 \quad \mathbf{a}_2] \begin{bmatrix} \mathbf{b}_1^* \\ \mathbf{b}_2^* \end{bmatrix} = \mathbf{a}_1 \mathbf{b}_1^* + \mathbf{a}_2 \mathbf{b}_2^* \\ &= \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix} [b_{11} \quad b_{12}] + \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 6 \end{bmatrix} [b_{21} \quad b_{22}] = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ 3b_{11} & 3b_{12} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2b_{21} & 2b_{22} \\ 4b_{21} & 4b_{22} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

下面展示一些实用的模式。

P1

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

Operations from the right act on the columns of the matrix. This expression can be seen as the three linear combinations in the right in one formula.

$$\begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix} = \cdot \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 2 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 \end{bmatrix} = \cdot \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 2 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 3 \end{bmatrix} = \cdot \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 2 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 3 \end{bmatrix}$$

using

MM
2

Mv2

P2

$$\begin{bmatrix} \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$

Operations from the left act on the rows of the matrix. This expression can be seen as the three linear combinations in the right in one formula.

$$\begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix} = \cdot \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 2 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 \end{bmatrix} = \cdot \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 2 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 3 \end{bmatrix} = \cdot \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 2 \end{bmatrix} + \cdot \begin{bmatrix} 3 \end{bmatrix}$$

using

MM
3

vM2

图: 模式 1, 2 - (P1), (P1)

P1'

$$\begin{bmatrix} \text{green} & \text{green} & \text{green} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bullet & & \\ & \bullet & \\ & & \bullet \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{green} & \text{green} & \text{green} \\ \bullet & \bullet & \bullet \end{bmatrix}$$

Applying a diagonal matrix from the right scales each column.

P2'

$$\begin{bmatrix} \bullet & & \\ & \bullet & \\ & & \bullet \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{pink} & \text{pink} & \text{pink} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \text{pink} & \text{pink} & \text{pink} \\ \bullet & \bullet & \bullet \end{bmatrix}$$

Applying a diagonal matrix from the left scales each row.

$$AD = [\mathbf{a}_1 \quad \mathbf{a}_2 \quad \mathbf{a}_3] \begin{bmatrix} d_1 & & \\ & d_2 & \\ & & d_3 \end{bmatrix} = [d_1 \mathbf{a}_1 \quad d_2 \mathbf{a}_2 \quad d_3 \mathbf{a}_3]$$

$$DB = \begin{bmatrix} d_1 & & \\ & d_2 & \\ & & d_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{b}_1^* & & \\ \mathbf{b}_2^* & & \\ \mathbf{b}_3^* & & \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_1 \mathbf{b}_1^* & & \\ d_2 \mathbf{b}_2^* & & \\ d_3 \mathbf{b}_3^* & & \end{bmatrix}$$

图: 模式 1', 2' - (P1'), (P2')

P3

$$\begin{bmatrix} \textcolor{green}{\boxed{}} & \textcolor{green}{\boxed{}} & \textcolor{green}{\boxed{}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bullet \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bullet \\ \vdots \\ \bullet \end{bmatrix} = \bullet \begin{bmatrix} \textcolor{green}{\boxed{}} \end{bmatrix} + \bullet \begin{bmatrix} \textcolor{green}{\boxed{}} \end{bmatrix} + \bullet \begin{bmatrix} \textcolor{green}{\boxed{}} \end{bmatrix}$$

This pattern makes another combination of columns.
You will encounter this in differential/recurrence equations.

$$XD\mathbf{c} = [\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2 \quad \mathbf{x}_3] \begin{bmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{bmatrix} = c_1 d_1 \mathbf{x}_1 + c_2 d_2 \mathbf{x}_2 + c_3 d_3 \mathbf{x}_3$$

图: 模式 3 - (P3)

P4

$$\begin{bmatrix} \text{green} \\ \text{green} \\ \text{green} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bullet & & \\ & \ddots & \\ & & \bullet \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{pink} \\ \text{pink} \\ \text{pink} \end{bmatrix} = \bullet \begin{bmatrix} \text{pink} \\ \text{green} \\ \text{grey} \end{bmatrix} + \bullet \begin{bmatrix} \text{grey} \\ \text{pink} \\ \text{grey} \end{bmatrix} + \bullet \begin{bmatrix} \text{grey} \\ \text{grey} \\ \text{pink} \end{bmatrix}$$

A matrix is broken down to a sum of rank 1 matrices,
as in singular value/eigenvalue decomposition.

$$U\Sigma V^T = [\mathbf{u}_1 \quad \mathbf{u}_2 \quad \mathbf{u}_3] \begin{bmatrix} \sigma_1 & & \\ & \sigma_2 & \\ & & \sigma_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1^T \\ \mathbf{v}_2^T \\ \mathbf{v}_3^T \end{bmatrix} = \sigma_1 \mathbf{u}_1 \mathbf{v}_1^T + \sigma_2 \mathbf{u}_2 \mathbf{v}_2^T + \sigma_3 \mathbf{u}_3 \mathbf{v}_3^T$$

图: 模式 4 - (P4)

欢迎提问和讨论

吴利苏 (<http://wulisu.cn>)

Email: wulisu@sdust.edu.cn

2024 年 9 月 8 日